

## Termo de Cooperação

<b>Numero:</b> 001/2022	<b>Número do Processo:</b> 2022-1QW14
<b>Nome do Parceiro:</b> PORTOCEL	<b>Valor Descentralizado:</b> R\$ 60.000,00
<b>Data de Início:</b> 12/2022	<b>Duração:</b> 24 Meses
<b>Objeto do Termo:</b> Constitui objeto deste Termo o estabelecimento de mútua cooperação entre os Partícipes, visando o cofinanciamento do projeto de “Implantação e consolidação do Programa de Inteligência Computacional Aplicada – I <sup>2</sup> CA” no Espírito Santo, conforme Plano de Trabalho anexo, parte integrante deste Instrumento.	

## Projeto(s)/Edital Vinculados ao Termo de Cooperação

<b>DI (Número):</b> Nº 002/2023	<b>Instituição Executora:</b> UFES - Vitória
<b>Edital/Projeto:</b> I <sup>2</sup> CA 'Movimentação de Pilhas de Blocos não Identificados por meios de Robôs Autônomos.	<b>Valor do Projeto/Edital:</b> R\$ 60.000,00
<b>Coordenador:</b> Alberto Ferreira de Souza	<b>Caracteriza como:</b> ( ) Extensão ( ) Pesquisa ( ) Inovação
<b>Data de início:</b> 02/2023	<b>Duração do termo de outorga (Projeto):</b> 16 Meses
<b>Número do Processo:</b> 2023-30PJV	
<b>Objetivo Geral do Projeto:</b> O principal objetivo desse projeto será avançar nas pesquisas sobre ICAs, com a investigação do problema de movimentação de pilhas de blocos por meio de robôs autônomos. Para viabilizar o desenvolvimento das pesquisas ao mesmo tempo em que resultados relevantes para as indústrias parceiras sejam alcançados, organizaremos os esforços da equipe do projeto de acordo com os macroprojetos do I <sup>2</sup> CA mais correlacionados ao tema. Cada macroprojeto consiste basicamente no desenvolvimento de diferentes versões de ICAs para resolver um problema tecnológico integrador de interesse da indústria. Neste projeto, desenvolveremos um protótipo de hardware e software de um robô empilhadeira em escala que empregará tecnologias do estado-da-arte em IA no contexto industrial. Essa pesquisa busca propor melhorias significativas na segurança do trabalho, redução da emissão de poluentes, redução de custos e a ampliação do desempenho operacional por meio da robótica autônoma.	
<b>Palavras Chaves Indexadas:</b> Inteligência Artificial, Inteligências Computacionais Autônomas, Redes Neurais Profundas, Aprendizado de Máquina	
<b>Abrangência:</b> ES – Vitória	
<b>Resolução/ Programa:</b>	